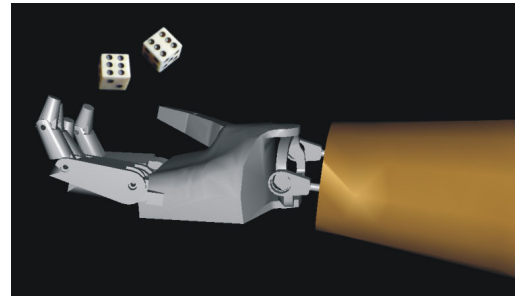


# Energid Syntasis™

## 快速机器人设计检验

Energid Technologies 公司的 Syntasis 为机器人设计提供快速检验的基础软件装备。它具有快速，高精度的动力学的模拟功能。该软件包括针对移动和固定的两种机械结构的碰撞动力学和关节动力学的模拟系统。运动学和动力学的模拟系统既支持随机化的蒙特卡罗（Monte Carlo）模拟也支持参数优化分析。

Syntasis 用 Energid 的 Actin 工具箱的组件结构，可以自动生成复杂结构的控制系统。Syntasis 包括基于 XML 的配置，并和许多辅助工具整合，包括 Excel, MATLAB®, Mathematica®, 还有 SolidWorks.



### 特点:

- 参数，蒙特卡罗，优化分析
- 支持移动和固定基系统
- 支持分支和循环机制
- 运动学和动力学分析
- 交互验证
- 自动控制系统生成
- 模拟摄像机和其他传感器
- dll 的插件支持
- 高保真动力驱动模式
- 基于网络的互动
- 支持 windows 与 linux

